

CONSUMER EROSKI

España participa en el desarrollo de un "coche inteligente" capaz de aprender cómo conduce su dueño

El sistema DRIVSCO ayudará a prevenir accidentes en carretera

26 de agosto de 2009

El 42% de los accidentes de tráfico mortales se producen de noche, según datos del Comisariado Europeo del Automóvil. Esta alta siniestralidad podría verse reducida con el DRIVSCO, un sistema que permite a los vehículos aprender el comportamiento al volante de sus conductores, de forma que éstos pueden detectar cuándo su dueño tiene un "comportamiento no habitual" frente a una curva o un obstáculo en la carretera y generar señales de alarma que lo avisen a tiempo para reaccionar. El DRIVSCO ha sido desarrollado por seis países europeos, entre ellos España, representada por un grupo de investigadores del Departamento de Arquitectura y Tecnología de Computadores de la [Universidad de Granada](#).

A diferencia de otros proyectos similares, DRIVSCO va más allá de un sistema de visión por computador para ayuda a la conducción, señala el centro universitario español. El concepto que se ha investigado es cómo hacer que el coche aprenda el modo de conducción del usuario. De esta forma, durante el manejo diurno el vehículo aprende cómo reacciona el usuario frente a una curva o una intersección que se acerca, un peatón u otro vehículo en frente. Posteriormente, durante la conducción nocturna, cuando el coche detecta una desviación de su forma de conducir frente a una curva, interpreta que es debida a la poca visibilidad del piloto (ya que el conductor tiene una visibilidad limitada al campo de las luces cortas, mientras que el sistema de visión nocturna del vehículo es mucho más potente y de mayor alcance). Por ello, genera señales de alarma para alertar al chófer de su forma "inusual de acercarse a una curva", o de un objeto detectado de potencial peligro.

Los investigadores españoles han desarrollado un sistema de visión artificial (análisis de la escena) en un solo chip. Este dispositivo recibe imágenes de entrada y genera una primera "interpretación de la escena" en términos de profundidad (visión 3D), movimiento local, líneas de la imagen, etc., todo ello en un solo chip electrónico. Este sistema se podrá incluir en diversos tipos de [vehículos en el futuro](#).

El profesor Eduardo Ros Vidal, coordinador del equipo español, ha señalado que con este proyecto "no se pretende desarrollar sistemas que conduzcan automáticamente, sino dispositivos avanzados de ayuda a la conducción". El objetivo final de DRIVSCO "es evitar accidentes de tráfico y ayudar a mantener en alerta al conductor".

Las primeras pruebas con DRIVSCO han dado resultados prometedores y han demostrado la utilidad del nuevo concepto.