

11 de Agosto de 2006

Universidad de Granada

Noticias de Universia España



Viernes, 11 de Agosto de 2006

Argentina	Brasil	Chile	Colombia	España	México	Perú	Portugal	Puerto Rico	Uruguay	Venezuela
05:08 AM	05:08 AM	04:08 AM	03:08 AM	10:08 AM	03:08 AM	03:08 AM	09:08 AM	04:08 AM	05:08 AM	04:08 AM

secciones

- Estudiantes
- Internacionales
- Investigación
- Cultura
- Internet
- Cooperación
- Política Univ.
- C.R.U.E.

Archivo

- Fueron Portada
- Kiosko

- Videoteca
- Sala de prensa

- Gabinetes Univ.
- Revistas Univ.
- Radio y TV Univ.

- El Tiempo

Puedes ver esta noticia traducida al portugués gracias al



11/8/2006



Ahora los robots "ven" e interactúan con las personas

[Universidad de Granada](#)

Los trabajos actuales en esta misma línea pretenden reducir el nivel de intervención humana al mínimo y dotar a los robots de la mayor autonomía posible.

A pesar de los grandes avances conseguidos en los últimos cincuenta años en el campo de la robótica, aún queda un importante trabajo por realizar para conseguir que los androides estén realmente presentes en nuestra vida diaria.



Rafael Muñoz Salinas, investigador del Departamento de Ciencias de la Computación e Inteligencia Artificial de la [Universidad de Granada](#), es autor de una tesis doctoral que supone un importante avance en lo que a la interacción entre robots y humanos se refiere.

Su trabajo, titulado "Soft-Computing and Computer Vision Techniques Applied to Autonomous robot navigation and Human-robot Interaction", ha permitido desarrollar una serie de habilidades percepto-motoras que mejoran notablemente la interacción natural entre robots y usuarios humanos.

"El objetivo de nuestra investigación es intentar que los robots sean herramientas más accesibles en nuestros hogares y lugares de trabajo - explica Rafael Muñoz-, para lo que es necesario desarrollar técnicas que ayuden a incrementar el nivel de autonomía de los robots móviles".

De este modo, resulta fundamental reducir el nivel de intervención humana al mínimo para poder hablar de una aplicación real de la robótica a nuestras vidas.

El trabajo realizado en [la UGR](#) ha permitido combinar el uso de técnicas de visión y de computación flexible aplicadas a los problemas de navegación y percepción, con el objetivo de dotar a los robots con capacidades de movimiento autónomo más robustas.

"El segundo objetivo que perseguimos está relacionado con el desarrollo de habilidades percepto-motoras que doten a los robots móviles con habilidades básicas de interacción natural", señala Rafael Muñoz. Y es que, aunque los robots deban ser capaces de operar de forma autónoma, "su propósito no es otro que el de servir a los humanos".

Interacción

De este modo, la investigación auspiciada por [la UGR](#) ha permitido que los robots sean capaces de detectar a los humanos y de interactuar con ellos, en lugar de considerarlos meros obstáculos en el camino.

"Lo importante es que esta comunicación resulte natural. El uso de dispositivos como pantallas, teclados o ratones para realizar la comunicación puede ser una limitación a la hora de introducir los robots en nuestra vida diaria. Es preferible el uso de mecanismos de comunicación más similares a los que usamos los humanos, como la comunicación visual, la voz, los gestos, etc.", señala el investigador.

Los avances conseguidos en este ámbito han contribuido a los primeros intentos para utilizar los robots móviles en una gran variedad de aplicaciones de la vida real, como robots personales, mascotas robóticas, robots guías en museos y asistentes robóticos personales para individuos con discapacidades o ancianas, entre otras.

Puedes ver más información en el portal de [INTERNET Y NUEVAS TECNOLOGIAS](#)

Puedes ver esta noticia traducida al portugués gracias al

**especial**

XML Crónica XML

Haz página de inicio

Buscar en Crónica

Envía tu opinión

Mis noticias **NEW!**

- Envía tus noticias
- Crónica en tu web
- Noticias de tu Universidad

Boletines
Universia
Wharton

Crue Noticias

Cuib Noticias



11 de Agosto de 2006

Universidad de Granada

Noticias de Universia España

Noticias Relacionadas

[03/03/2006]

Promoción del robot de la UMA

[Universidad de Málaga](#)

La empresa Sener ingeniería y sistemas fabricará y comercializará con el robot, diseñado por investigadores de la UMA, que asiste en intervenciones quirúrgicas por laparoscopia. [+]

[20/04/2006]

Nuevo robot creado por la UPM

[Universidad Politécnica de Madrid](#)

El robot URBANO, capaz de pasear y conversar, invitará al público a visitar el stand de la Universidad dedicado al Planeta Tierra, en la VII Feria Madrid por la Ciencia. [+]

[04/04/2006]

Gloria Lomana afirma en la Universidad de Navarra que "el mercado publicitario apostará sólo por dos o tres cadenas potentes"

Según la directora de los Servicios Informativos de Antena 3, "en 2010 la cadena líder no superará el 16% de audiencia". [+]

[20/04/2006]

La radio más cerca

[Universidad de Castilla-La Mancha](#)

En la VII Semana de la Radio, que se celebrará del 25 al 28 de abril la Universidad y la Cadena Ser acercan la radio a los estudiantes.

[+]

[14/03/2006]

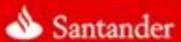
"La probabilidad de que la gripe aviar alcance a aves destinadas a la cadena alimentaria es remota"

[Universidad Complutense de Madrid](#)

"La gripe aviar es un problema de Sanidad Animal no de Seguridad Alimentaria". Así de convencido se muestra el profesor Víctor Briones del Laboratorio de Vigilancia Sanitaria de la Universidad Complutense de Madrid quien nos ha desvelado en una entrevista, los pormenores de esta enfermedad que ya no conoce fronteras.

Comenta la noticiaNombre: E-mail:

Comentario:

Con el mecenazgo de  Santander

Copyright © 2003 Portal Universia S.A. Todos los derechos reservados
(Avda. de Cantabria s/n - Edif. Arrecife, planta 00.28660 Boadilla del Monte) - Madrid. España.

Contacta con nosotros: [Usuarios](#) | [Empresas-Instituciones-Medios comunicación](#)

[Código Ético](#) | [Aviso Legal](#) | [Política de confidencialidad](#) | [Quiénes somos](#): Sala de Prensa